

Übungen zur Vorlesung „Höhere Mathematik für Ingenieure IV A“
Sommersemester 2025

Blatt 4

Abgabe bis Dienstag, 6. Mai 2025, 20 Uhr

Aufgabe 1 (4+3=7 Punkte): Seien n eine natürliche Zahl und A in $GL(n, \mathbb{R})$.

- (i) Zeigen Sie, dass $\kappa(A) \geq 1$ und dass $\kappa(A^{-1}) = \kappa(A)$.
- (ii) Ist A sogar orthogonal, d. h. $A^t = A^{-1}$, dann ist $\kappa_{\|\cdot\|_2}(A) = 1$.

Hierbei ist in (i) die Konditionszahl κ bezüglich irgendeiner submultiplikativen Matrixnorm gemeint, und in (ii) die Konditionszahl bezüglich der *Spektralnorm*

$$\|A\|_2 = \max\{\sqrt{\mu} \mid \mu \in \text{Spec}(AA^t)\},$$

wobei $\text{Spec}(AA^t)$ die Menge der Eigenwerte von AA^t ist. Die Spektralnorm ist die von der $\|\cdot\|_2$ -Norm induzierte Matrixnorm.

Aufgabe 2 (3 Punkte): Seien A in $\mathbb{R}^{n \times m}$, b in \mathbb{R}^n und x_0 in \mathbb{R}^m mit $Ax_0 = b$. Seien x ein weiterer Vektor in \mathbb{R}^m und $\varepsilon > 0$ eine Fehlerschranke. Können Sie ein Kriterium für $\|x - x_0\|$ geben, damit sicherlich $\|Ax - b\| < \varepsilon$ gilt?

Aufgabe 3 (2+3+3+2=10 Punkte): Anders als auf dem letzten Aufgabenblatt verwenden wir für die Programmieraufgaben im Folgenden die von NumPy zur Verfügung gestellten Datentypen für Matrizen und Vektoren, nämlich `numpy.array`. Damit stehen (schnelle und sichere) Funktionen für grundlegende Matrix-Vektor-Algebra zur Verfügung.

- (i) Seien zunächst $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ und $\varepsilon = 0.2$. Skizzieren Sie $B_{\|\cdot\|_\infty}(x, \varepsilon)$, $B_{\|\cdot\|_\infty}(b, \varepsilon)$ und $A(B_{\|\cdot\|_\infty}(x, \varepsilon))$. Was fällt Ihnen auf?

Hinweis: $B_{\|\cdot\|_\infty}(x, r) = \{y \in \mathbb{R}^2 \mid \|x - y\|_\infty < r\}$.

- (ii) Schreiben Sie eine Funktion `check_dominance(A)`, die

$$L = \max_{1 \leq i \leq n} \frac{1}{|a_{i,i}|} \left(\sum_{j=1}^n |a_{j,i}| \right) - 1$$

berechnet, und L zurückgibt, falls $L < 1$, sonst -1 .

Hinweis: Die `.shape`-Funktion für `numpy.array`s, die einen n -Tupel mit den Dimensionen des übergebenen Arrays übergibt, könnte praktisch sein. Auch könnte die Funktion `.sort()` für Listen bei der Implementierung helfen.

- (iii) Schreiben Sie eine Funktion `Jacobi_iteration(A,b,s,e)`, die eine Matrix A , eine rechte Seite \mathbf{b} , einen Startwert \mathbf{s} und eine Fehlerschranke \mathbf{e} einliest. Falls A strikt diagonaldominant ist, soll die Funktion eine näherungsweise Lösung \mathbf{x}^* berechnen, für die $\|\mathbf{Ax}^* - \mathbf{b}\|_\infty < \mathbf{e}$ gilt.

- (iv) Testen Sie ihre Funktionen mit

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \quad s = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \varepsilon = 0.001.$$

Wie viele Iterationen sind nötig? Welche näherungsweise Lösung wird zurückgegeben?